

EJEMPLO USANDO EL ALGORITMO *SIMPLEX*

SOLUCIÓN DE UN EJEMPLO USANDO EL ALGORITMO *SIMPLEX*

Nota: el ejemplo desarrollado a continuación es tomado de Taha, Hamdy. (2012). *Investigación de operaciones (novena edición)*. México: Pearson. Págs. 79-84 Recuperado de <http://jrvargas.files.wordpress.com/2009/01/investigacion-de-operaciones-9na-edicion-hamdy-a-taha-fl.pdf>. [Consulta 21 de junio, 2014]. Con fines didácticos, es adaptado a una realidad más cercana.

Aplicado el modelo para Empresa Pintatodo S.A.

Maximizar $z = 5x_1 + 4x_2$
Sujeto a

$$6x_1 + 4x_2 \leq 24 \quad (1)$$

$$x_1 + 2x_2 \leq 6 \quad (2)$$

$$-x_1 + x_2 \leq 1 \quad (3)$$

$$x_2 \leq 2 \quad (4)$$

$$x_1, x_2 \geq 0 \quad (5)$$

PASO 1: ESTANDARIZAR EL MODELO

Conversión de las desigualdades en igualdades: En el ejemplo dado el modelo quedaría expresado en forma de ecuación de la siguiente manera:

$$\text{Maximizar } z = 5x_1 + 4x_2 + 0s_1 + 0s_2 + 0s_3 + 0s_4$$

Sujeto a

$$6x_1 + 4x_2 + s_1 = 24 \text{ (materia prima M1)}$$

$$x_1 + 2x_2 + s_2 = 6 \text{ (materia prima M2)}$$

$$-x_1 + x_2 + s_3 = 1 \text{ (Límite del mercado)}$$

$$x_2 + s_4 = 2 \text{ (Límite de la demanda)}$$

$$x_1, x_2, s_1, s_2, s_3, s_4 \geq 0$$

PASO 2: IGUALAR LA FUNCIÓN OBJETIVO A CERO

Las variables s_1, s_2, s_3 y s_4 son las holguras asociadas con las restricciones respectivas.

A continuación, escribimos la ecuación objetivo como:

$$\text{Maximizar } z = 5x_1 + 4x_2 + 0s_1 + 0s_2 + 0s_3 + 0s_4$$

$$\text{Maximizar } z - 5x_1 - 4x_2 - 0s_1 - 0s_2 - 0s_3 - 0s_4 = 0$$

PASO 3: DETERMINAR LA SOLUCIÓN BÁSICA INICIAL

(m) Ecuaciones lineales simultáneas - Restricciones $m=4$

(n) Variables no negativas - Variables $n=6$

Variables que sobran para hacerlas cero $n-m, 6-4=2$

Soluciones básicas que se pueden obtener =

$$C_4 = \frac{6!}{4!2!} = 1 \text{ punto de esquina.}$$

ESTOS VALORES SE AGREGARÁN EN LA TABLA PARA INICIAR EL MÉTODO SIMPLEX.

Se identifican aquellas variables con coeficiente unitario que aparecen una y solo una vez (variables básicas VB) en el conjunto de restricciones; estas formarán parte de la solución básica inicial (S.B.I); el resto de las variables son las que le sobran al modelo y que deben hacerse cero para sustituirlas en el sistema de ecuaciones (restricciones) y encontrar así los valores de VB_1, VB_2, \dots, VB_j . En el ejemplo se tiene que:

S.B.I $Z=0 \quad s_1=24 \quad s_2=6 \quad s_3=1 \quad s_4=2$

$$x_1 = x_2 = 0$$



PASO 4: CONSTRUIR LA TABLA INICIAL *SIMPLEX*

De esta manera, la tabla inicial *simplex* se representa como sigue:

		Variables no básicas								
	BÁSICA	Z	X ₁	X ₂	S ₁	S ₂	S ₃	S ₄	SOLUCIÓN	
← Coeficiente de la función objetivo	Z	1	- 5	- 4	0	0	0	0	0	FILA Z
	s ₁	0	6	4	1	0	0	0	24	Fila s ₁
	s ₂	0	1	2	0	1	0	0	6	Fila s ₂
	s ₃	0	-1	1	0	0	1	0	1	Fila s ₃
	s ₄	0	0	1	0	0	0	1	2	Fila s ₄
	↓ Variables básicas		↓ Coeficientes en cada una de las restricciones						↓ Valores de solución básica	

Tabla tomada de Taha, Hamdy. (2012). Investigación de operaciones (novena edición). México: Pearson.

El diseño de la tabla *simplex* provee automáticamente la solución en la iteración inicial. La solución se inicia en el origen $(x_1, x_2) = (0,0)$

El resultado puede verse igualando las variables no básicas (x_1, x_2) a cero en todas las ecuaciones y también observando la configuración de matriz identidad especial de los coeficientes de las variables básicas (todos los elementos en las diagonales son 1 y todos los elementos fuera de las diagonales son 0).



PASO 5: ENCONTRAR LA VARIABLE QUE ENTRA EN LA BASE

Para escoger la variable que entra (columna pivote) se selecciona aquella que tenga el coeficiente negativo mayor (con el valor absoluto) en la FO.

¿Es óptima la solución inicial? La función objetivo $z = 5x_1 + 4x_2$ muestra que la solución puede mejorarse si se incrementa el valor de la variable x_1 o de la x_2 no básica por encima de cero. Siguiendo el argumento de la sección 3.3.1, x_1 tiene que incrementarse porque tiene el coeficiente objetivo más positivo. De forma equivalente, en la tabla *simplex* donde la función objetivo aparece como $z - 5x_1 - 4x_2 = 0$, la variable seleccionada es la variable no básica con el coeficiente más negativo en la ecuación objetivo. Esta regla define la llamada condición de optimalidad *simplex*. En la terminología del algoritmo *simplex*, x_1 se conoce como la variable de entrada porque ingresa la solución básica.

Si x_1 es la variable de entrada, una de las variables básicas actuales debe salir; es decir, se vuelve no básica a un nivel cero (recordemos que la cantidad de variables no básicas debe ser siempre $n - m$). La mecánica para determinar la variable de salida implica calcular las relaciones del lado derecho de las ecuaciones (columna solución) con los coeficientes de restricción estrictamente positivos (imposibilitando así al cero) bajo la variable de entrada, x_1 , como se muestra en la siguiente tabla:

PASO 6: ENCONTRAR LA VARIABLE QUE SALE DE LA BASE

Para escoger la variable que sale (fila pivote) se divide cada término de la columna de la tabla (solución) entre cada término positivo correspondiente de la columna pivote. El menor cociente indicará la fila donde se encuentra la variable que sale.

BÁSICA	x_1 ENTRANTE	SOLUCIÓN	RELACIÓN (O INTERSECCIÓN)
s_1	6	24	$x_1 = \frac{24}{6} = 4$ mínimo
s_2	1	6	$x_1 = \frac{6}{1} = 6$
s_3	-1	1	$x_1 = \frac{1}{-1} = -1$ (Denominador negativo, ignorar)
s_4	0	2	$x_1 = \frac{2}{0} = \text{infinito}$

Tabla tomada de Taha, Hamdy. (2012). Investigación de operaciones (novena edición). México: Pearson

Conclusión: x_1 entra (en el nivel 4) y x_2 sale (en el nivel cero)

¿Cómo determinan las relaciones calculadas la variable de salida y el valor de la variable de entrada?

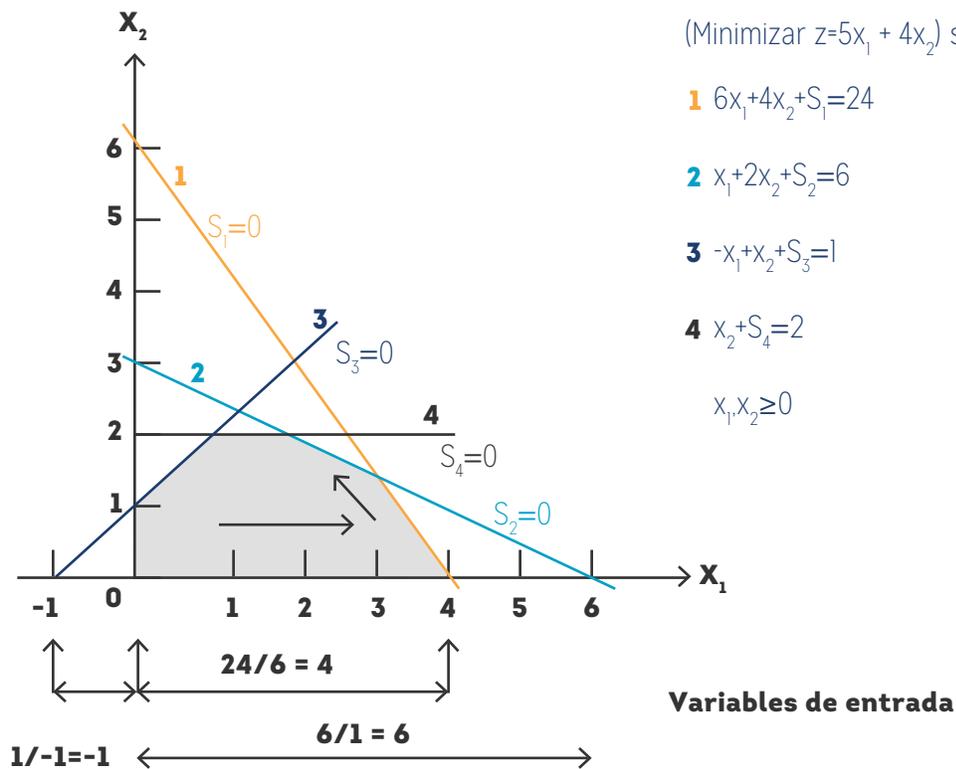


FIGURA 1. Interpretación gráfica de las relaciones del método *simplex* en el modelo de Alimentos S.A. con base en Taha, Hamdy. (2012). Investigación de operaciones (novena edición). México: Pearson.

El gráfico de la figura 1 muestra que las relaciones calculadas son en realidad las intersecciones de las líneas de restricción con el eje x_1 (variable de entrada). Podemos ver que el valor de x_1 debe incrementarse hasta la intersección no negativa mínima con el eje x_1 ($= 4$) para alcanzar el punto de esquina B. Cualquier incremento más allá de B no es factible. En el punto B, la variable básica actual s_1 asociada con la restricción 1 asume un valor de cero y se transforma en la variable de salida. La regla asociada con las relaciones calculadas se conoce como condición de factibilidad *simplex* porque garantiza la factibilidad de la nueva solución.

El nuevo punto de solución B se determina "intercambiando" la variable de entrada x_1 y la variable de salida s_1 en la tabla *simplex* para obtener:

Variables no básicas (cero) en B: (s_1, x_2)

Variables básicas en B: (x_1, s_2, s_3, s_4)

El proceso de intercambio se basa en las operaciones de filas de Gauss-Jordan. Identifica la columna de la variable de entrada como columna pivote y la fila de la variable de salida como fila pivote.

PASO 7: ENCONTRAR EL ELEMENTO PIVOTE

El pivote es aquel elemento de la tabla que se encuentra en la intersección de la columna pivote y fila pivote.

La intersección de la columna pivote y la fila pivote se conoce como elemento pivote. La siguiente tabla es un replanteamiento de la tabla inicial con sus filas y columnas pivote resaltadas.

		Entra ↓									
BÁSICA		Z	X_1	X_2	S_1	S_2	S_3	S_4	SOLUCIÓN		
Z		1	-5	-4	0	0	0	0	0		
Sale ←	s_1	0	6	4	1	0	0	0	24	Fila pivote	
	s_2	0	1	2	0	1	0	0	6		
	s_3	0	-1	1	0	0	1	0	1		
		Columna pivote									

Tabla tomada de Taha, Hamdy. (2012). Investigación de operaciones (novena edición). México: Pearson.



PASO 8: ENCONTRAR LOS COEFICIENTES DE LA NUEVA FILA PIVOTE

La FILA PIVOTE está formada por todos los coeficientes de la fila pivote. Al encontrar una nueva ecuación pivote realmente lo que se busca es convertir al elemento pivote en un valor unitario.

Los cálculos de Gauss-Jordan necesarios para obtener la nueva solución básica son de dos tipos.

1. Fila pivote. Es necesario aplicar la siguiente fórmula:
 - a. Reemplace la variable de salida en la columna básica con la variable de entrada.
 - b. Nueva fila pivote = fila pivote actual \div elemento pivote

PASO 9: ENCONTRAR LOS COEFICIENTES DE LAS DEMÁS FILAS

2. Todas las demás filas, incluyendo z

Nueva fila = (fila actual) - (coeficiente de la columna pivote) \times (nueva fila pivote)

Estos cálculos se aplican a la tabla anterior como sigue:

1. Reemplace s_1 en la columna básica con x_1 :

Nueva fila x_1 = Fila s_1 actual \div 6
 $(1/6) (0 \ 6 \ 4 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0 \ 24)$

= $(0 \ 1 \ 2/3 \ 1/6 \ 0 \ 0 \ 0 \ 4)$

$$\begin{aligned}
 & 2. \text{ Nueva fila } z = \text{ Fila } z \text{ actual} - (-5) \times \text{ Nueva fila } x_1 \\
 & = (1 \ -5 \ -4 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0) - (-5) * (0 \ 1 \ 2/3 \ 1/6 \ 0 \ 0 \ 0 \ 4) \\
 & = (1 \ 0 \ -2/3 \ 5/6 \ 0 \ 0 \ 0 \ 20)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & 3. \text{ Nueva fila } s_2 = \text{ Fila } s_2 \text{ actual} - (1) \times \text{ Nueva fila } x_1 \\
 & = (0 \ 1 \ 2 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 6) - (1) * (0 \ 1 \ 2/3 \ 1/6 \ 0 \ 0 \ 0 \ 4) \\
 & = (0 \ 0 \ 4/3 \ -1/6 \ 1 \ 0 \ 0 \ 2)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & 4. \text{ Nueva fila } s_3 = \text{ Fila } s_3 \text{ actual} - (-1) \times \text{ Nueva fila } x_1 \\
 & = (0 \ -1 \ 1 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 1) - (-1) * (0 \ 1 \ 2/3 \ 1/6 \ 0 \ 0 \ 0 \ 4) \\
 & = (0 \ 0 \ 5/3 \ 1/6 \ 0 \ 1 \ 0 \ 5)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & 5. \text{ Nueva fila } s_4 = \text{ Fila } s_4 \text{ actual} - (0) \times \text{ Nueva fila } x_1 \\
 & = (0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0 \ 1 \ 2) - (0)(0 \ 1 \ 2/3 \ 1/6 \ 0 \ 0 \ 0 \ 4) \\
 & = (0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0 \ 1 \ 2)
 \end{aligned}$$



PASO 10: CONSTRUIR LA NUEVA TABLA

La nueva solución básica es (x_1, s_2, s_3, s_4) , y la nueva tabla es:

↓

	BÁSICA	Z	x_1	x_2	s_1	s_2	s_3	s_4	SOLUCIÓN
	Z	1	0	-2	5	0	0	0	20
	s_1	0	1	2	1	0	0	0	4
←	s_2	0	0	4	1	1	0	0	2
	s_3	0	0	3	6	0	1	0	5
	s_4	0	0	3	6				

Tabla tomada de Taha, Hamdy. (2012). Investigación de operaciones (novena edición). México: Pearson.

Observe que la estructura de la nueva tabla es similar a la de la tabla inicial, en el sentido de que los coeficientes de las restricciones de la variable básica forman una matriz de identidad. Por consiguiente, cuando igualamos las nuevas variables no básicas x_2 y s_1 a cero, la columna solución de forma automática da la nueva solución ($x_1 = 4, s_2 = 2, s_3 = 5, s_4 = 2$).³ Este "acondicionamiento" de la tabla es el resultado de la aplicación de las operaciones de filas de Gauss- Jordan. El nuevo valor objetivo es $z = 20$, el cual es consistente con:

Nueva $z =$ Anterior $z +$ Nuevo valor de x_1 x su coeficiente objetivo

$$= 0 + 4 * 5 = 20$$

Por otra parte, $z = 4 \times \text{valor de } x_1 + 0 \times \text{valor de } s_2 + 0 \times \text{valor de } s_3 + 0 \times \text{valor de } s_4 = 4 \times 5 + 0 \times 2 + 0 \times 5 + 0 \times 2 = 20$.

En la última tabla, la condición de optimalidad muestra que x_2 es la variable de entrada. La condición de factibilidad produce la siguiente información:

BÁSICA	ENTRANTE x_2	SOLUCIÓN	RELACIÓN (O INTERSECCIÓN)
x_1	$2/3$	4	$x_2 = 4 \div 2/3 = 6$
s_2	$4/3$	2	$x_2 = 2 \div 4/3 = 1.5$ (mínima)
s_3	$5/3$	5	$x_2 = 5 \div 5/3 = 3$
s_4	1	2	$x_2 = 2 \div 1 = 2$

Tabla tomada de Taha, Hamdy. (2012). Investigación de operaciones (novena edición). México: Pearson

Por lo tanto, s_2 sale de la solución básica, y el nuevo valor de x_2 es 1.5. El incremento correspondiente en z es $2/3 \times 1.5 = 1$, n, el cual da la nueva $z = 20 + 1 = 21$.



Si reemplazamos s_2 en la columna básica con la x_2 de entrada, se aplican las siguientes operaciones de filas de Gauss-Jordan:

1. Nueva fila pivote $x_2 = \text{Fila } s_2 \text{ actual} \div 4/3$
2. Nueva fila $z = \text{Fila } z \text{ actual} - (-2/3) \times \text{Nueva fila } x_2$
3. Nueva fila $x_1 = \text{Fila } x_1 \text{ actual} - (-2/3) \times \text{Nueva fila } x_2$
4. Nueva fila $s_3 = \text{Fila } s_3 \text{ actual} - (-5/3) \times \text{Nueva fila } x_2$
5. Nueva fila $s_4 = \text{Fila } s_4 \text{ actual} - (1) \times \text{Nueva fila } x_2$

Estos cálculos producen la siguiente tabla:

BÁSICA	Z	x_1	x_2	s_1	s_2	s_3	s_4	SOLUCIÓN
Z	1	0	0	3/4	1/2	0	0	21
x_1	0	1	0	1/4	-1/2	0	0	3
x_2	0	0	1	-1/8	3/4	0	0	3/2
s_3	0	0	0	3/4	-5/4	1	0	5/2
s_4	0	0	0	1/8	5/4	1	0	1/2

Según la condición de optimalidad, ninguno de los coeficientes de la fila z son negativos. De ahí que la última tabla sea óptima.

La solución óptima puede leerse en la tabla *simplex* de la siguiente manera. Los valores óptimos de las variables en la columna básica aparecen en la columna solución del lado derecho y se interpretan como sigue:



VARIABLE DE DECISIÓN	VALOR ÓPTIMO	RECOMENDACIÓN
x_1	3	Producir 3 toneladas diarias de pintura para exteriores
x_2	2	Producir 1.5 toneladas diarias de pintura para interiores
Z	21	La utilidad diaria es de \$ 21, 000

Tabla tomada de Taha, Hamdy. (2012). Investigación de operaciones (novena edición). México. Pearson.

La solución también da el estado de los recursos. Un recurso se designa como escaso si la variable de holgura asociada es cero, es decir, las actividades (variables) del modelo consumieron el recurso por completo. De lo contrario, si la holgura es positiva, entonces el recurso es abundante. La siguiente tabla clasifica las restricciones del modelo:

RECURSO	VALOR DE HOLGURA	ESTADO
Materia prima, M1	$s_1 = 0$	Escaso
Materia prima, M2	$s_2 = 0$	Escaso
Límite del mercado	$s_3 = 5$	$\bar{2}$
Límite de la demanda	$s_4 = 1$	$\bar{2}$

Tabla tomada de Taha, Hamdy. (2012). Investigación de operaciones (novena edición). México. Pearson.



The logo for ILUMNO, featuring the word "ILUMNO" in white, uppercase, sans-serif font. The letter "O" is replaced by a white circle with a small gap at the top, resembling a stylized eye or a lens. The logo is positioned on the left side of the page, centered vertically, and is set against a solid orange rectangular background.

ILUMNO